

RCP6-RR A4R

(パルスプレス仕様)



■型式項目									
RCP6 - RRA4R -		WA	-	35P	-	2.5	-	P3	-
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプン		モーター種類 35P パルスモーター 35□サイズ		リード 2.5 2.5mm		ストローク 110 110mm 310 310mm (50mmごと)	
								対応コントローラー P3 PCON	
								ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

選定上の 注意 	(1) 連続押付け時間および連続引き張り時間の制約はありません。
	(2) デューティ比は 100% で連続動作可能です。
	(3) 本体取付け方法によっては注意が必要です。詳細は 6-112 ページをご参照ください。
	(4) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご参照ください。
	(5) ロードセルに関しては 6-112 ページをご参照ください。

ストローク別価格表 (標準価格)	
ストローク (mm)	標準価格
110	—
160	—
210	—
260	—
310	—

オプション価格表 (標準価格)			
名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ (注1)	B	6-107	—
ケーブル取出し方向 (下側) (注1、2)	CJB	6-107	—
ケーブル取出し方向 (外側) (注1)	CJO	6-107	—
ケーブル取出し方向 (上側) (注1)	CJT	6-107	—
フランジ (前) (注1)	FL	6-107	—
フート金具 (注2、3)	FT	6-109	—
ロードセル付き (標準装備) (注4)	LCT	6-111	—
モーター折返し方向 (左側) (注5)	ML	6-111	—
モーター折返し方向 (右側) (注5)	MR	6-111	—

(注1) ストローク110mmでブレーキ (B) を選択する場合は、ケーブル取出し方向 (CJB/CJO/CJT) とフランジ (前) (FL) の選択はできません。
(注2) ケーブル取出し方向 (下側) (CJB) を選択する場合は、フート金具 (FT) を選択できません。
(注3) 付属する金具の数量については、6-110 ページをご参照ください。
(注4) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。
(注5) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)		
種類	ケーブル記号	P3
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
長さ指定	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
ロボットケーブル	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長を記入。(例) 080=8m 「-RB」=ロボットケーブル
P3 : CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は1-89ページをご参照ください。

メインスペック		
項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm)	2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効) 3 最大可搬質量 (kg) (高出力無効) 3
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 200
		定格加減速度 (G) 0.5
		最高加減速度 (G) 0.5
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効) 3 最大可搬質量 (kg) (高出力無効) 3
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 200
		定格加減速度 (G) 0.5
		最高加減速度 (G) 0.5
押付け	速度/加減速度	押付け時最大推力 (N) 300
		押付け時最低推力 (N) 60
		押付け最高速度 (mm/s) 10
		引き張り時最大推力 (N) 300
引き張り	速度/加減速度	引き張り時最低推力 (N) 60
		引き張り最高速度 (mm/s) 10
ブレーキ	速度/加減速度	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ
		ブレーキ保持力 (kg) 3
ストローク	速度/加減速度	最小ストローク (mm) 110
		最大ストローク (mm) 310
	速度/加減速度	ストロークピッチ (mm) 50

速度・加速度別可搬質量表

■高出力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

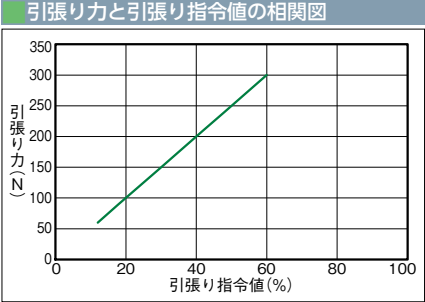
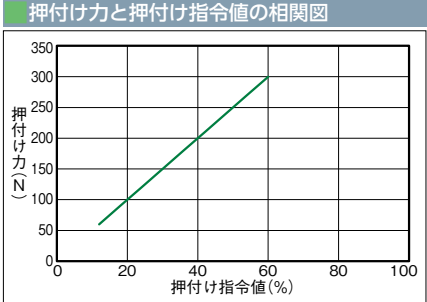
姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度 (G) 0.5	0.5
0	3	3
40	3	3
85	3	3
130	3	3
150	3	3
200	3	3

■高出力設定無効 可搬質量の単位はkgです。

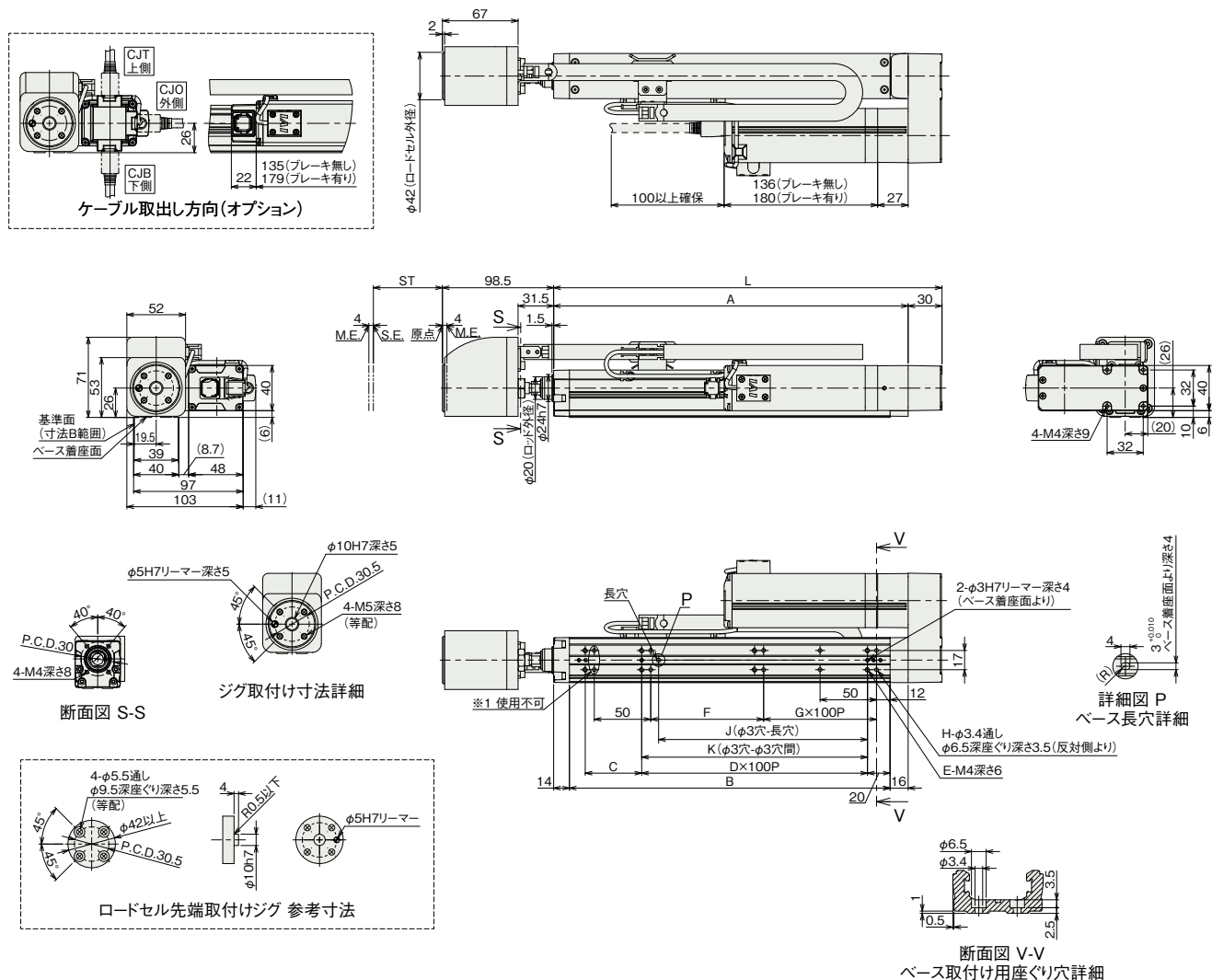
姿勢 速度 (mm/s)	水平	垂直
	加速度 (G) 0.5	0.5
0	3	3
40	3	3
85	3	3
130	3	3
150	3	3

ストロークと最高速度					
高出力設定	ストローク (mm)				
	110	160	210	260	310
有効	200				
無効	150				

(単位はmm/s)



ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法


ストローク	110	160	210	260	310
L	244	294	344	394	444
A	214	264	314	364	414
B	184	234	284	334	384
C	50	100	50	100	50
D	1	1	2	2	3
E	6	6	8	8	10
F	100	50	100	50	100
G	0	1	1	2	2
H	8	10	10	12	12
J	85	85	185	185	285
K	100	100	200	200	300

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	110	160	210	260	310
	ブレーキ無し	2.2	2.3	2.4	2.6	2.7
	ブレーキ有り	2.4	2.5	2.7	2.8	2.9

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法															最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
PCON-CBP/CGBP		1	DC24V	● ※選択	—	—	●	●	●	●	●	●	—	●	●	●	—	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-207

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。